Lista de Características

(P)rioridade X (E)sforço X (R)isco X (B)aseline

RequestSolved!

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Aluno | RA | E-mail | Celular |
| Vitor Augusto dos Santos Fonseca | 1901963 | vitor.fonseca@aluno.faculdadeimpacta.com.br | (11) 94886-7079 |
| Thiago Bortoleto Nery - **Responsável pelo Grupo** | 1901540 | thiago.nery@aluno.faculdadeimpacta.com.br | (11) 98458-2750 |
| Ludvin Castro Choqueticlla | 1900070 | ludvin.choqueticlla@aluno.faculdadeimpacta.com.br | (11) 94669-6682 |
| Brendon Andrew Lopes Lucena | 1901959 | brendon.lucena@aluno.faculdadeimpacta.com.br | (11 )97343-8874 |
| Gleitho Moura | 1902351 | [gleitho.moura@aluno.faculdadeimpacta.com.br](mailto:gleitho.moura@aluno.faculdadeimpacta.com.br) | (11) 94578-2925 |

Tema nº11

|  |
| --- |
| Tema |
| Ferramenta de monitoramento de motores - Mobile |

Legenda:

(P): Prioridade da característica definida pelo cliente.

C: Crítica (não tem sentido desenvolver esta versão do sistema sem esta característica)

I: Importante (podemos conviver sem esta característica nesta versão do sistema)

U: Útil (esta característica pode ser útil, mas não fará falta nesta versão do sistema)

(E): Esforço da característica definido pela equipe de desenvolvimento.

A: Alto

M: Médio

B: Baixo

(R): Risco da característica não ser implementada dentro do prazo e custo definido pela equipe de desenvolvimento.

A: Alto

M: Médio

B: Baixo

(B): Baseline

1: Primeira versão do sistema (contém todas as características críticas, podendo ter algumas características importantes e úteis).

2: Segunda versão do sistema (contém todas as características Importantes, podendo ter algumas características úteis).

3: Terceira versão do sistema (contém todas as características úteis).

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| # | Característica | (P) | (E) | (R) | (B) |
| 1 | Dashboard analíticos com base nas informações coletadas |  |  |  |  |
| 2 | Análise de vibração |  |  |  |  |
| 3 | Tempo de funcionamento |  |  |  |  |
| 4 | Carga do motor (%) |  |  |  |  |
| 5 | Medição de potência do motor |  |  |  |  |
| 6 | Frequência de alimentação |  |  |  |  |
| 7 | Captura de dados por Bluetooth |  |  |  |  |
| 8 | Opções do usuário |  |  |  |  |
| 9 | Alimentado por bateria |  |  |  |  |
| 10 | Medição de temperatura |  |  |  |  |
| 11 | Espectro de vibração |  |  |  |  |
| 12 | Velocidade do motor (rpm) |  |  |  |  |
| 13 | Intervalo de lubrificação |  |  |  |  |
| 14 | Alertas para auxílio nas manutenções preditivas |  |  |  |  |
| 15 | Identificação de futuras falhas |  |  |  |  |
| 16 | Dados armazenados na nuvem |  |  |  |  |
| 17 | Visão completa dos dados armazenados |  |  |  |  |
| 18 | Compartilhamento de dados |  |  |  |  |
| 19 | Análise em frequência (FFT) |  |  |  |  |
| 20 | Medição Instantânea das informações do motor |  |  |  |  |
| 21 | Localização dos motores |  |  |  |  |
| 22 | Possibilitar a conexão de todos os sensores da fábrica |  |  |  |  |
| 23 | Necessário nomear os motores monitorados |  |  |  |  |
| 24 | Interface Intuitiva com acessibilidade |  |  |  |  |
| 25 | Diagnósticos de desbalanceamento e desalinhamento. |  |  |  |  |
| 26 | Detecção de falhas nos motores |  |  |  |  |
| 27 | ótima resposta em relação ao acelerômetro padrão dentro da faixa de frequências de trabalho de até 820 H |  |  |  |  |
| 28 | Fixação via parafusos |  |  |  |  |
| 29 | Interface para gerenciamento de usuários |  |  |  |  |
| 30 | Dispositivo discreto |  |  |  |  |
| 31 | Instalação intuitiva |  |  |  |  |
| 32 | Pode ser instalado em motores acionados por inversor de frequência |  |  |  |  |
| 33 | Interface para a visualização dos dados coletados |  |  |  |  |
| 34 | Imagem da planta de motores editável |  |  |  |  |
| 36 | Aumenta a eficácia do equipamento |  |  |  |  |
| 37 | Economia com substituição de peças sobressalentes |  |  |  |  |
| 38 | Otimização da rotina de manutenção |  |  |  |  |
| 39 | Emparelhamento via NFC |  |  |  |  |
| 40 | Gerenciamento de sensores para medição |  |  |  |  |
| 41 | Interface para configuração do ambiente do usuário |  |  |  |  |
| 42 | Apenas para carcaças de motores: 63 a 450 |  |  |  |  |
| 43 | Através de algoritmos de Inteligência Artificial, identifica padrões de funcionamento. |  |  |  |  |
| 44 | Pode ser instalado mais de um Motor Scan em um mesmo motor |  |  |  |  |
| 45 | Redução de paradas não programadas |  |  |  |  |
| 46 | Medições agendadas ou em tempo real |  |  |  |  |
| 47 | Estimação do desempenho do motor |  |  |  |  |
| 48 | Configuração de plantas |  |  |  |  |
| 49 | Configuração de alertas |  |  |  |  |
| 50 | Diagnóstico de falha |  |  |  |  |